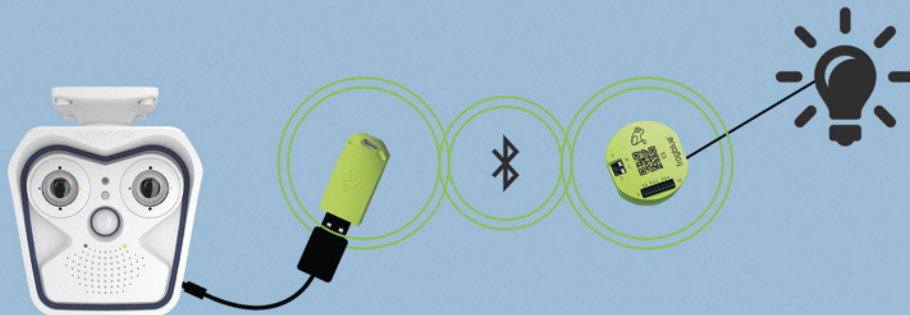


МОЖЛИВОСТІ ІНТЕГРАЦІЇ MOBOTIX ТА FROGBLUE

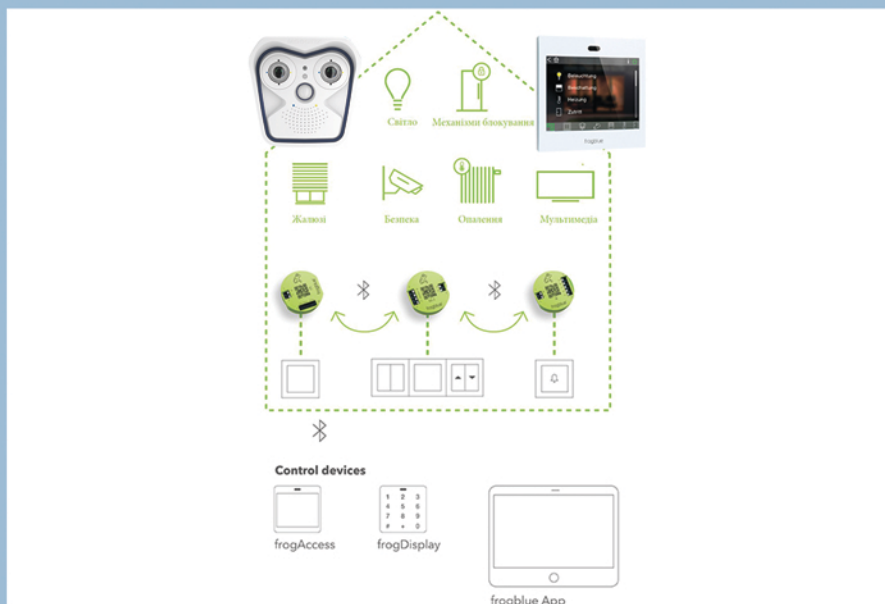
Багато Ви знаєте камер відеоспостережень в яких є порт USB?



Майже 10 років тому інженери Mobotix передбачили і використовували цей порт у всіх зовнішніх камерах Mobotix.

Інші інженери компанії frogblue випускають електричні клеми для автоматизації будівель (це те, що називається сьогодні Smart Home), які можуть через цей порт передавати та отримувати інформацію ззовні, наприклад, від/до камер Mobotix.

Сьогодні з розвитком відеоаналітики, а особливо систем Mobotix, що являються незалежними від серверів, реєстраторів (децентралізовані системи) є змога керувати автоматизаційними процесами (SmartHome/Building) без використання складного додаткового обладнання.



Два компонента: камера Mobotix і клемма frogblue (додатково тільки дроти для з'єднання). Програмне забезпечення безкоштовне.



+



+



Які можливості:

- 1 В першу чергу вбудовані датчики, що використовує Mobotix – температури, освітлення, пасивний ІЧ, звуковий і тд. Все це дає змогу відправляти на клему («жабу») frogblue інформацію, яка в свою чергу може вмикати, вимикати, діміювати, вимірювати (споживання), змінювати стан, відкривати, закривати, запобігати ЗК і тд. Звичайно є інші системи, що через датчики свої чи інших виробників виконують подібне. Так. Але за додаткові кошти та інтеграція з іншими системами не безкоштовно. У випадку Mobotix/frogblue це стандартні функції цих виробників.
- 2 По друге, використання аналітики руху об'єкта та його класифікація. Знову це безкоштовно в камерах Mobotix. Світло на вулиці (в периметрі) вмикається тільки тоді, коли об'єкт перетинає паркан, а не йде поряд з парканом. І збільшення рівня освітлення в залежності від зональності перебування об'єкта. І що важливо, ми можемо керувати кожним світильником в зоні перебування («підсвічувати» об'єкт).
- 3 По третє, більш складна системна аналітика: розпізнавання обличчя, оцінка поведінки об'єкта, логічно зв'язані сценарії і тд. Оцінка напрямку руху об'єктів, стан середовища навколо, кількість об'єктів та їх типи дають змогу керувати системами освітлення, кондиціонування, транспорту, аварійних повідомлень, сигналізаційних систем.

Це можливості двох компонентів: камера і клемма. На яких будується децентралізована (централізована, якщо є в цьому потреба) система управління та контролю переміщення об'єктів та енергетичного оточення. Не важливо це квартира, будинок чи вулиця в місті, де необхідно керувати світлом використовуючи аналітику руху об'єктів (люди чи авто). Наприклад, зональність освітлення в залежності від відстані та кількості об'єктів.

